

Instalação e uso do controle A5SN.

- **Alimentação do controle.**

O controle A5SN deve ser ligado em uma rede elétrica de 220Vca ou 117Vca com sistema de aterramento.

Utilizar fusível máximo de 5A.

A placa eletrônica possui um fusível de 0,25A para proteção da fonte de 5 e 12Vcc

- **Aterramento**

O controle A5SN deve ser **obrigatoriamente aterrado** a um sistema de aterramento eficiente conforme a NBR 5410.

A falta de sistema de aterramento **anula a garantia** da placa eletrônica e pode ocasionar falhas no funcionamento e riscos de choque elétrico aos operadores.

A ligação do A5SN ao sistema de aterramento deve ser feita utilizando o cabo na cor verde ou verde/amarelo com terminal olhal previamente instalado.(figura 1)

- **Ajuste da tensão de trabalho**

Para ajustar a tensão de funcionamento do A5SN deve inserir o jumper J6 (figura 2) conforme a tensão da rede elétrica (220Vca ou 110Vca).

- **Ajuste da intensidade de vibração**

O ajuste deverá ser realizado pelo potenciômetro frontal (figura 1) utilizando a escala de 0 a 10.

- **Ligação dos sensores de nível da calha.**

O A5SN possui a possibilidade de controlar o acionamento do alimentador vibratório através do nível de peças da calha de alimentação.

Para utilizar esse controle devem ser ligados dois sensores do tipo PNP com alimentação mínima de 12Vcc conforme o esquema elétrico da figura 3.

Para o funcionamento do controle de nível é necessário inserir um “*Jumper*” no conector J5. (Ver figura 2).

Um sensor será usado para o nível máximo e o outro para o nível mínimo. A lógica de funcionamento do A5SN permite que os sensores S1 e S2 sejam instalados em qualquer posição.

- **Configuração dos sensores de nível**

No A5SN é possível ajustar o tempo de retardo para desligar o alimentador após acionar os 2 sensores. O tempo ajustado também será utilizado como retardo para ligar o alimentador quando os 2 sensores estiverem indicando nível baixo da calha.

Através dos “jumpers” J1 a J5 é possível configurar o funcionamento dos sensores. O “jumper” J5 habilita o modo sensor e os “jumpers” J1 a J4 configura-se o tempo de resposta dos sensores conforme tabela abaixo.

Configuração dos Modos de Operação				
		J5	Aberto	Modo Direto
		J5	Fechado	Modo Sensor
Configuração dos Sensores				
				Valores Aproximados
J4	J3	J2	J1	Tempo de Resposta dos Sensores
Aberto	Aberto	Aberto	Aberto	0,5
Aberto	Aberto	Aberto	Fechado	1
Aberto	Aberto	Fechado	Aberto	1,5
Aberto	Aberto	Fechado	Fechado	2
Aberto	Fechado	Aberto	Aberto	2,5
Aberto	Fechado	Aberto	Fechado	3
Aberto	Fechado	Fechado	Aberto	3,5
Aberto	Fechado	Fechado	Fechado	4
Fechado	Aberto	Aberto	Aberto	4,5
Fechado	Aberto	Aberto	Fechado	5
Fechado	Aberto	Fechado	Aberto	5,5
Fechado	Aberto	Fechado	Fechado	6
Fechado	Fechado	Aberto	Aberto	6,5
Fechado	Fechado	Aberto	Fechado	7
Fechado	Fechado	Fechado	Aberto	7,5
Fechado	Fechado	Fechado	Fechado	8

Legenda: J1 a J5 : Conectores conforme figura 2

Fechado: Jumper instalado

Aberto: Retirado o Jumper

Frontal do controle A5SN



Figura 1

Placa eletrônica A5SN

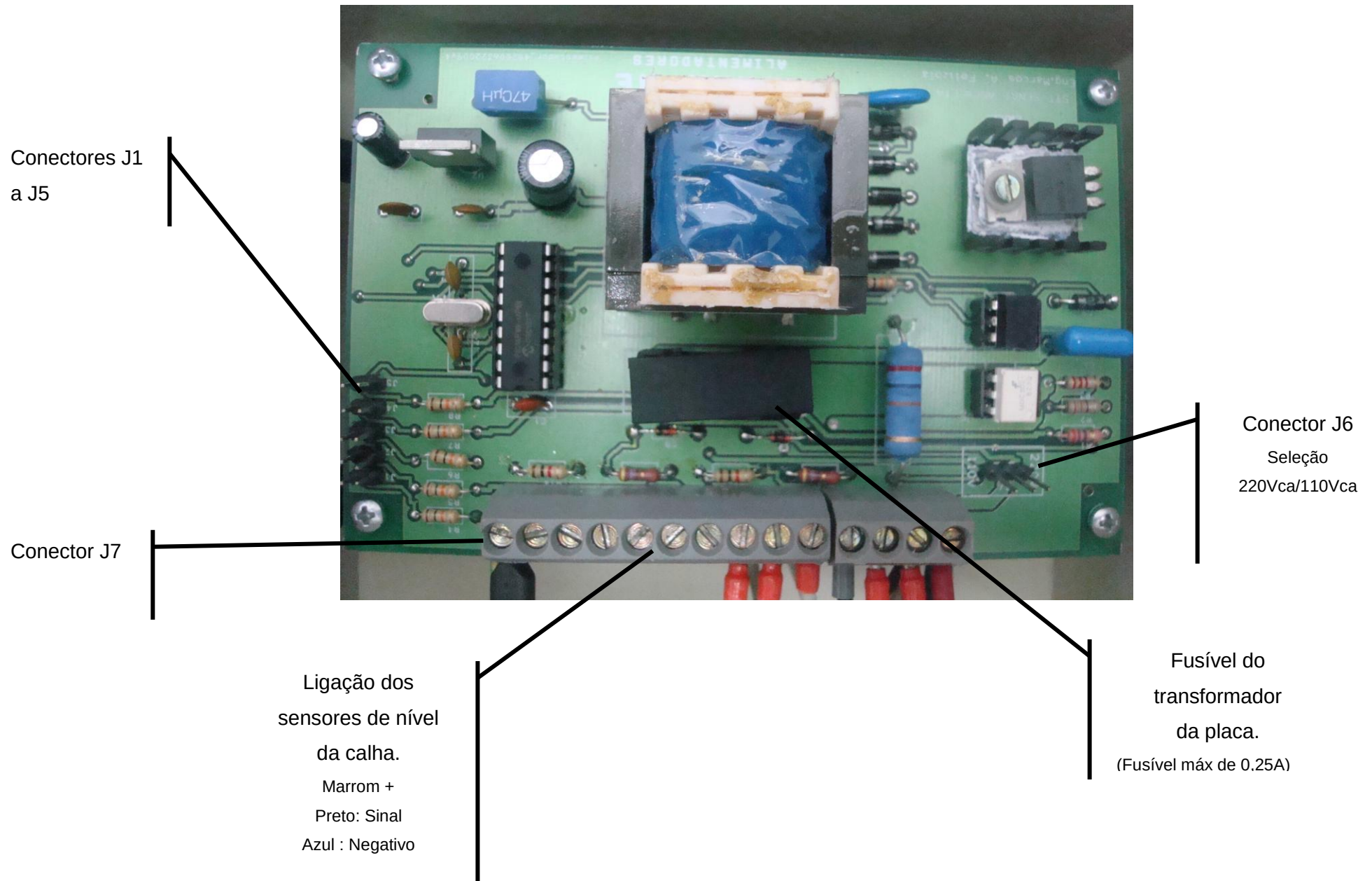


Figura 2

Esquema Elétrico da placa eletrônica A5SN

